

**BL-LL42**

параметр	Примечание	Обозначение	единица измерения	LL42-CU03S	LL42-CU06S	LL42(DHM)-CU03S	LL42(DHM)-CU06S
основные характеристики (производительность)							
Тип обмотки				S	S	S (Hall integrated)	S (Hall integrated)
Рабочее напряжение толкателя	3-phase synchronous	U <sub>max</sub>	Vac.rms (Vdc)	45V <sub>acrms</sub> (60V <sub>dc</sub> )			
Максимальное усилие	magnets @ 25°C	F <sub>p</sub>	N	40	80	40	80
Номинальное усилие	coils @ 110°C	F <sub>c</sub>	N	11	22	11	22
Максимальная скорость	@ U <sub>max</sub> @ F <sub>c</sub>	V <sub>max</sub>	m/s	5,4	5,4	5,4	5,4
Номинальная мощность		P	W	30	60	30	60
Силовая постоянная	I < Ic	K	N/Arms	11,5	11,5	11,5	11,5
Постоянная мотора	coils @ 25°C	S	n <sup>2</sup> /w	9	19	9	19
электрические характеристики							
Максимальный ток	magnets @ 25°C	I <sub>p</sub>	Arms	3,5	7	3,5	7
Номинальный ток	coils @ 110°C	I <sub>c</sub>	Arms	1	1,9	1	1,9
Обратная ЭДС		K <sub>e</sub>	Vdc/(m/s)	9	9	9	9
Сопротивление обмотки	coils @ 25°C ex. cable	R <sub>ph</sub>	Ω	4,75	2,375	4,75	2,375
Индуктивность обмотки	I < 0.6 Ip	L <sub>ph</sub>	mH	0,8	0,4	0,8	0,4
Электромагнитная постоянная времени		t <sub>e</sub>	ms	0,16	0,16	0,16	0,16
Потери мощности в номинальном режиме		P <sub>c</sub>	W	15	30	15	30
Допустимая температура обмотки max	Permissible winding temperature		°C	110			
Тепловое сопротивление обмотка-корпус	coils to mount. sfc.	R <sub>th</sub>	°C/W	3,58	1,79	3,58	1,79
Датчик температуры				нет			
механические характеристики							
Масса толкателя	ex. cables	m	kg	0,03	0,06	0,035	0,065
Длина толкателя	ex. cables	L	mm	34	67	52	85
Сила удерживания	rms @ 0 A	F <sub>a</sub>	N	0	0	0	0
Шаг магнитов		T	mm	16,5	16,5	16,5	16,5
Диаметр гибкого кабеля питания		d	mm (AWG)	4,5(3*0,3mm²)		5,6(3*0,3mm² + 5*0,08)	
Диаметр кабеля датчика		d	mm (AWG)	N/A			
Ресурс гибкого кабеля питания	minimum		cycles	≥12 000 000			
Статический радиус изгиба гибкого кабеля питания	minimum			не менее 4-х диаметров			
Динамический радиус изгиба гибкого кабеля питания	minimum			не менее 7,5 диаметров			